

21/11/2019

Άσκηση: Δίνονται οι συναρτήσεις $f, g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

$$f(x, y, z) = (x + y + z - 1)^4$$

$$g(x, y, z) = z^2 y z$$

Ελέγξτε για ποικιλία τιμών του $a \in \mathbb{R}$, τα σύνολα $f^{-1}(a)$, $g^{-1}(a)$ είναι υπολογιστικά σύνθετα.

Λύση

Αναλύω τα κρίσιμα σύνολα της f (ήνας το σύνολο $f_x = f_y = f_z = 0 \Leftrightarrow g(x + y + z - 1) = 0$).
 Από το σύνολο των κρίσιμων συνόλων της f είναι το επίπεδο $(\pi): x + y + z - 1 = 0$.

$$f^{-1}(a) = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid f(x, y, z) = a \right\} = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (x + y + z - 1)^4 = a \right\}$$

Πρώτο $a > 0$.
 • Αν $a > 0 \Rightarrow f^{-1}(a)$ δεν περιέχει κανένα κρίσιμο σύνολο και επομένως είναι υπολογιστικά σύνθετο με το άδικο.

• Αν $a = 0 \Rightarrow f^{-1}(a) = f^{-1}(0) = \pi =$ σύνολο των κρίσιμων συνόλων και από το άδικο δεν χωρίζεται. Επομένως, όπως είδαμε $f^{-1}(a) = (\pi)$ είναι υπολογιστικά σύνθετο.

Αναλύω τα κρίσιμα σύνολα της g

$$g_x = 0 \Leftrightarrow g_y y z = 0$$

$$g_y = 0 \Leftrightarrow x^2 z = 0$$

$$g_z = 0 \Leftrightarrow x^2 y = 0$$

$(0, y, z)$

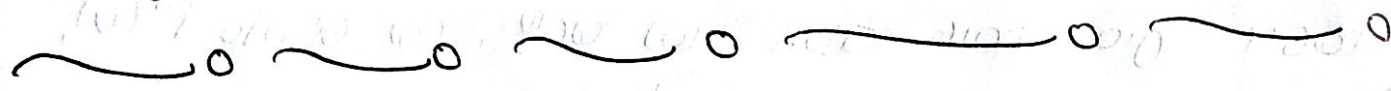
Αν $x \neq 0$ τότε $y = z = 0$.
 Το σύνολο των κρίσιμων συνόλων της g είναι το $(0, y, z) \in \mathbb{R}^3$

$$g^{-1}(a) = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid g(x, y, z) = a \right\}$$

$$= \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 y z = a \right\}$$

• Αν $a \neq 0$ τότε το ω_a / $g'(a)$ δεν περιέχει
 κανένα χριτικό έμβριο, άρα είναι κανονική επιφάνεια
 σύμφωνα με το θεώρημα.

• Αν $a=0$, $g'(a) = g'(0) = 0 \times 1 \cup 0 \times 2 \cup 0 \times 3$
 Δεν είναι κανονική επιφάνεια γιατί κατά $g(0,0,0) \in S$
 υπάρχει ένα τριγωνικό πεδίο, δεν είναι 1-1, γιατί
 όχι διαφορετικά



$$T_p S \subseteq T_p \mathbb{R}^3 = \mathbb{R}^3$$

$$\langle (x_1, y_1, z_1), (x_2, y_2, z_2) \rangle = x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2$$

Προσδιορίζεται το \langle, \rangle στο $T_p S$
 έχω ένα εσωτερικό γινόμενο

$$\langle, \rangle_p : T_p S \times T_p S \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\langle \omega_1, \omega_2 \rangle_p = \omega_1 P_1 + \omega_2 P_2 + \omega_3 P_3$$

$$\|\omega_1 + \omega_2\|^2 = \|\omega_1\|^2 + \|\omega_2\|^2 + 2 \langle \omega_1, \omega_2 \rangle_p$$

$$\Leftrightarrow \langle \omega_1, \omega_2 \rangle_p = \frac{1}{2} \{ \|\omega_1 + \omega_2\|^2 - \|\omega_1\|^2 - \|\omega_2\|^2 \}$$

Η αντίστοιχη τετραγωνική μορφή του \langle, \rangle_p

$$T_p S \times T_p S \rightarrow \mathbb{R}$$

$$T_p S \rightarrow \mathbb{R}$$

$$T_p S \ni \omega \rightarrow \langle \omega, \omega \rangle_p = \|\omega\|^2$$

Πρώτη Θεμελίωση

Ορισμός: Δίνεται πρώτη θεμελίωση μιας κανονικής
 επιφάνειας S , την τετραγωνική μορφή $I_p : T_p S \rightarrow \mathbb{R}$

$$I_p(\omega) = \|\omega\|^2 = \langle \omega, \omega \rangle_p, \quad \forall \omega \in T_p S$$

$$\langle \omega_1, \omega_2 \rangle_p = \frac{1}{2} \{ I_p(\omega_1 + \omega_2) - I_p(\omega_1) - I_p(\omega_2) \}$$

$$I_p(\omega) \geq 0, \quad I_p(\omega) = 0 \Leftrightarrow \omega = 0$$

δηλ m I_p είναι θετική οριστική

Παραγωγή του εσωτερικού γινομένου (3)

• Normed Space:

$\omega \in T_p S$, $\|\omega\| = \sqrt{\langle \omega, \omega \rangle} = \sqrt{I_p(\omega)}$

• Inner Product: $\omega_1, \omega_2 \in T_p S - \{0\}$

$\cos \phi = \frac{\langle \omega_1, \omega_2 \rangle}{\sqrt{I_p(\omega_1)} \sqrt{I_p(\omega_2)}}$

• Normed Curve: $c: I \rightarrow S$ curve in manifold

Define the norm $t \in I$:

$L_a^b(c) = \int_a^b \|c'(t)\| dt = \int_a^b \sqrt{I_{c(t)}(c'(t))} dt$

• Normed Path: $S(t) = \int_{t_0}^t \sqrt{I_{c(u)}(c'(u))} du$

• Inner Product on $T_p S$:

$\{X_u(a), X_v(a)\}$ is a basis of $T_p S$, $\forall \omega \in T_p S$

$\omega = a X_u(a) + b X_v(a)$

0 inner product on $T_p S$ is:

$$\begin{bmatrix} \langle X_u, X_u \rangle(a) & \langle X_u, X_v \rangle(a) \\ \langle X_u, X_v \rangle(a) & \langle X_v, X_v \rangle(a) \end{bmatrix}$$

0 bilinear form on $T_p S$ is $\underline{I_p}$ is the metric tensor.

$E, F, G: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$E(u,v) = \langle X_u(u,v), X_u(u,v) \rangle$

$F(u,v) = \langle X_u(u,v), X_v(u,v) \rangle$

$G(u,v) = \langle X_v(u,v), X_v(u,v) \rangle$

$$\begin{bmatrix} E & F \\ F & G \end{bmatrix}$$

$$I_P(w) = \langle w, w \rangle_P = \langle A x_u(a) + B x_v(a), A x_u(a) + B x_v(a) \rangle_P$$

$$= A^2 \langle x_u(a), x_u(a) \rangle + 2AB \langle x_u(a), x_v(a) \rangle + B^2 \langle x_v(a), x_v(a) \rangle$$

$$I_P(u) = A^2 E(a) + 2AB F(a) + B^2 G(a)$$

$$w = A x_u(a) + B x_v(a) \in T_a S$$

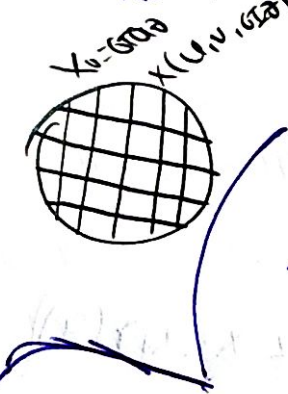
$$\|w\| = \sqrt{I_P(w)} = \sqrt{EA^2 + 2FAB + GB^2}$$

$$E > 0, \quad EG - F^2 > 0, \quad G > 0$$

$$E = \|x_u\|^2 > 0, \quad G = \|x_v\|^2$$

$$\|x_u \times x_v\|^2 = \|x_u\|^2 \cdot \|x_v\|^2 - \langle x_u, x_v \rangle^2$$

$$\|x_u \times x_v\|^2 = EG - F^2 > 0 \quad (\Rightarrow) \quad 0 < \|x_u \times x_v\| = \sqrt{EG - F^2}$$



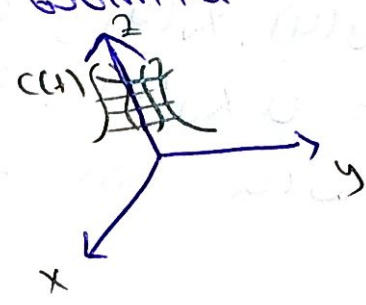
$\Phi =$ γωιο τω νωρωβωτρω τω γωτρω
 $\cos \Phi = \frac{\langle x_u, x_v \rangle}{\|x_u\| \|x_v\|} \quad (\Rightarrow) \quad \cos \Phi = \frac{F}{\sqrt{EG}}$

To x λωβωτωι ωρωθωιο γωτρω τω
 γωτρωτρωτρω (\Leftrightarrow) $F = 0$

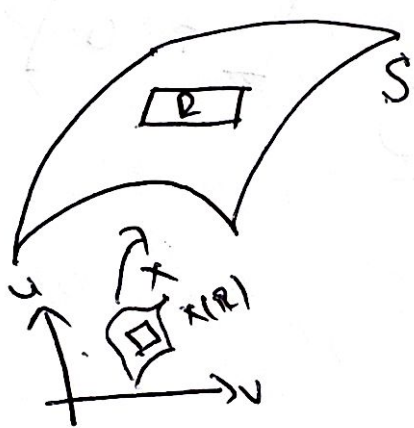
$$c(t) = (f(t), 0, g(t))$$

$$x(t, \theta) = (f(t)\cos\theta, f(t)\sin\theta, g(t))$$

$$F = \langle x_t, x_\theta \rangle = 0$$



Εμβαδω χωριο GE κανονικω επιδωσειω

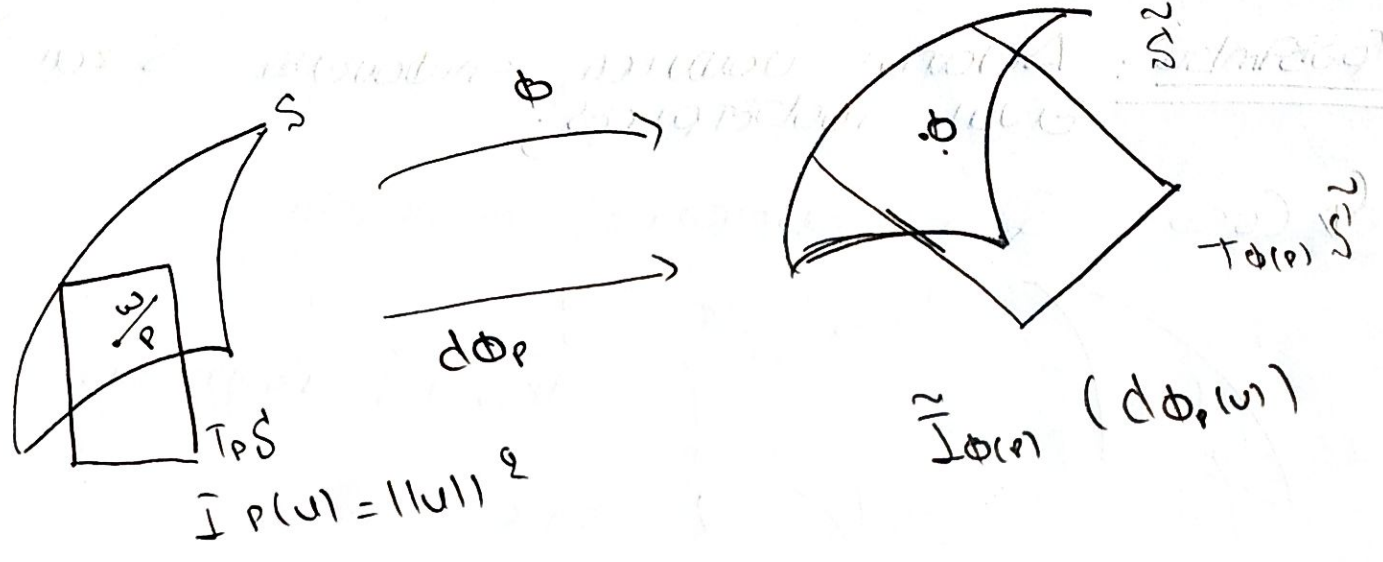


Εγω χωριο $R \in S$
 εμβαδω $(R) = \iint_{x'(R)} \|x_u \times x_v\| du dv =$

$$\iint_{x'(R)} \sqrt{EG - F^2} du dv$$

Εξωτερική Δωρίδα: Η βέλτεση γεωμετρικών αναμορφώσεων που ορίζεται πάνω πάνω της Im της βέλτ. κοπής. (5)

Γεωμετρική Πρώτη Υπόθεση Ενδοθεσης:



Ορισμός: Μια αναμορφωση $\phi: S \rightarrow S$ καλείται γεωμετρική
 (⇔) i) Η ϕ είναι διαφοροποιήσιμη
 ii) $\forall p \in S, \forall \omega \in T_p S, I_p(u) = I_{\phi(p)}(d\phi_p(u))$
 iii) $\forall p \in S, \forall \omega_1, \omega_2 \in T_p S, \langle \omega_1, \omega_2 \rangle_p = \langle d\phi_p(\omega_1), d\phi_p(\omega_2) \rangle$

Γεωμετρικές Ενδοθεσεις

Ορισμός: Μια κανονική ενδοθεση S καλείται
 γεωμετρική \tilde{S} αν $\forall v$ υπάρχει \tilde{v} γκολ. $\phi: S \rightarrow \tilde{S}$

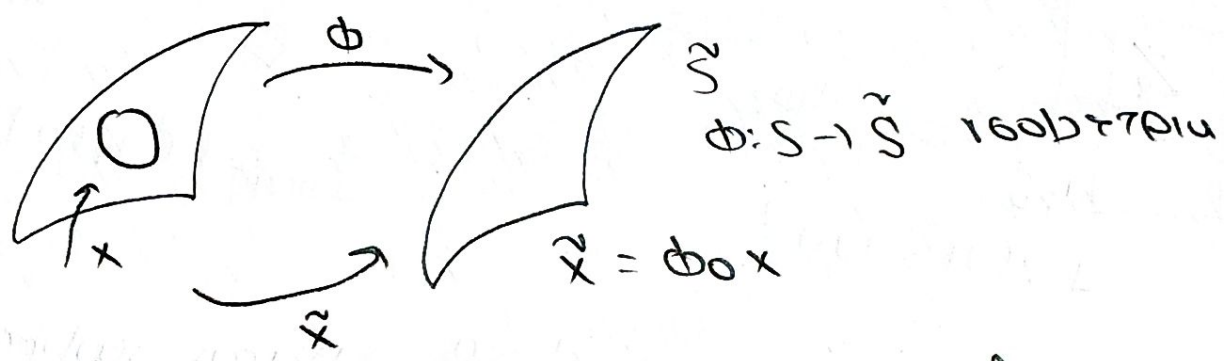
- $\text{Id}: S \rightarrow S$: γεωμετρική
 $\text{Id}(p) = p$
- $\phi: S \rightarrow \tilde{S}$: γεωμ. = 1 $\phi^{-1}: \tilde{S} \rightarrow S$: γεωμ.
- $\phi_1: S_1 \rightarrow S_2$; $\phi_2: S_2 \rightarrow S_3$: γεωμετρική =)
 $\phi_2 \circ \phi_1: S_1 \rightarrow S_3$
 γεωμετρική

Πρόταση: Αν S, \tilde{S} είναι διαφορετικά υποσύνολα, τότε $\textcircled{6}$
 είναι δύο ισοβαρικές.

$\exists T \in \text{Isom}(\mathbb{R}^3)$, $\tilde{S} = T(S)$, ορίσω $\phi: S \rightarrow \tilde{S}$
 $\phi = T|_S$, $T = T \circ A$, $dT = dA = A$.

Πρόβλημα: Δίνονται υαδικά επιφάνειες S και \tilde{S}
 είναι ισοβαρικές;

\hookrightarrow Έστω S, \tilde{S} ισοβαρικές επιφάνειες



$E = \|x_u\|^2$, $F = \langle x_u, x_u \rangle$, $G = \|x_{uu}\|^2$

Ορίσω την $\tilde{x} = \phi \circ x: U \rightarrow \tilde{S}$, η οποία είναι γωμέτρη
 διαμετασχηματισμός με λαντες παραμετρους $(u,v) \in U$ και
 δεξτερες τριμης $\tilde{E}, \tilde{F}, \tilde{G}: V \rightarrow \mathbb{R}$

$\tilde{E} = \|\tilde{x}_u\|^2 = \|d\tilde{x}(e_1)\|^2 = \|d\phi(dx(e_1))\|^2 = \tilde{F}(d\phi(x_u))$
 $= I(x_u)$
 $= \|x_u\|^2 = E$

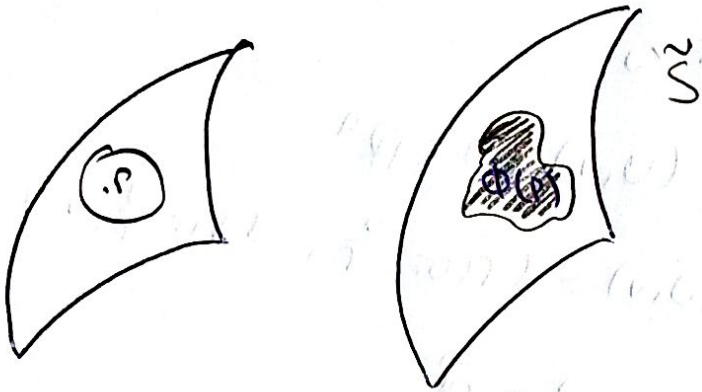
$\tilde{F} = \langle \tilde{x}_u, \tilde{x}_v \rangle$, $\tilde{G} = \|\tilde{x}_{vv}\|^2$

$\tilde{E} = E$, $\tilde{F} = F$, $\tilde{G} = G$

$\tilde{F} = \langle \tilde{x}_u, \tilde{x}_v \rangle = \langle d\phi(x_u), d\phi(x_v) \rangle = \langle x_u, x_v \rangle = F$

Πρόταση: Έστω S, \tilde{S} υποδομές επιφανείων και (7)

$x: U \rightarrow S, \tilde{x}: U \rightarrow \tilde{S}$, συστήματα συντεταγμένων U και $(u, v) \in U$



Αν ισχύει $\tilde{E} = E, \tilde{F} = F, \tilde{G} = G$ τότε η αντιστοιχία $x \circ x': x(u) \rightarrow \tilde{x}(u)$ είναι ισομετρία.

Απόδειξη

Ορίσω ως $\phi = \tilde{x} \circ x'$ είναι διανυσματικό, $a \in U, p \in x(a)$

$\Rightarrow \phi(p) = \tilde{x}(a)$

$\int_p \omega = \int_p (a x_u + b x_v) = E a^2 + 2E a b + G b^2$

$\int_{\phi(p)} (d\phi_p(\omega))$

$d\phi_p(\omega) = ;$

Θέσω $c: (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow x(u), c(t) = x(u(t), v(t)), c(0) = p, c'(0) = \omega$.

$\omega = u'(0) x_u + v'(0) x_v, a = u'(0), b = v'(0)$

$d\phi_p(\omega) = (\phi \circ c)'(0)$

$\phi \circ c(t) = \phi(x(u(t), v(t))) = \tilde{x}(u(t), v(t)) = \tilde{x}(u(t), v(t))$

$(\phi \circ c)'(0) = u'(0) \tilde{x}_u + v'(0) \tilde{x}_v$

$d\phi_p(\omega) = a \tilde{x}_u + b \tilde{x}_v$

$\int_{\phi(p)} (d\phi_p(\omega)) = \tilde{E} a^2 + 2\tilde{F} a b + \tilde{G} b^2$

$S = \text{span}\{\vec{a}, \vec{b}\}$ το οποίο διέρχεται από το P_0 και
 είναι ορθόγώνιο για τα \vec{a}, \vec{b} με $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = 0$
 $\|\vec{a}\| = 1 = \|\vec{b}\|$

$$S = \{x^2 + y^2 = r^2, r > 0\}$$

$$X(u, v) = P_0 + u\vec{a} + v\vec{b}, \quad (u, v) \in U \subseteq \mathbb{R}^2$$

$$\left(\frac{x}{r}\right)^2 + \left(\frac{y}{r}\right)^2 = 1$$

$$\frac{x}{r} = \cos u$$

$$\frac{y}{r} = \sin u$$

$$X(u, v) = (r \cos \frac{u}{r}, r \sin \frac{u}{r}, v)$$

$$X_u(u, v) = \vec{a}$$

$$X_v(u, v) = \vec{b}$$

$$E^{-1} = \|X_u\|^2 = \|\vec{a}\|^2 = 1$$

$$F^{-1} = \langle X_u, X_v \rangle = \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = 0$$

$$G^{-1} = \|X_v\|^2 = \|\vec{b}\|^2 = 1$$

$$\begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\vec{e}_1 = (-\sin u, \cos u, 0)$$

$$\vec{e}_2 = (0, 0, 1)$$

$$E = \|\vec{e}_1\|^2 = 1$$

$$F = \langle \vec{e}_1, \vec{e}_2 \rangle = 0$$

$$G = \|\vec{e}_2\|^2 = 1$$